

PROBLÈME I (ECRIN M 1995)

Partie I

1. - Si $p \neq q$, on obtient, en écrivant $\sin px \sin qx = \frac{1}{2} [\cos((p-q)x) - \cos((p+q)x)]$, $\langle \varphi_p | \varphi_q \rangle = 0$.
- Si $p = q$, on obtient, en écrivant $\sin^2 px = \frac{1 - \cos(2px)}{2}$, $\langle \varphi_p | \varphi_p \rangle = \frac{1}{2}$.
- \mathcal{B} est donc une famille orthogonale de vecteurs non nuls de E_n , donc est une famille libre. Par définition de E_n , c'en est aussi une famille génératrice. Donc c'est une base orthogonale de E_n .
2. a) On écrit

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^{2n+1} \cos(k\theta_p) &= \operatorname{Re} \left(\sum_{k=0}^{2n+1} e^{ik\theta_p} \right) \\ &= \begin{cases} 2n+2 & \text{si } \theta_p \equiv 0 \pmod{2\pi} \\ \operatorname{Re} \left(\frac{1 - e^{(2n+2)i\theta_p}}{1 - e^{i\theta_p}} \right) & \text{sinon} \end{cases} \\ &= \begin{cases} 2n+2 & \text{si } p \equiv 0 \pmod{2n+2} \\ \operatorname{Re} \left(\frac{1 - e^{2ip\pi}}{1 - e^{i\theta_p}} \right) & \text{sinon} \end{cases} \\ &= \begin{cases} 2n+2 & \text{si } p \equiv 0 \pmod{2n+2} \\ 0 & \text{sinon} \end{cases} \end{aligned}$$

- b) Pour $k = 0$, le terme est nul. On est ramené à montrer que

$$\sum_{k=n+1}^{2n+1} \sin(k\theta_p) \sin(k\theta_q) = \sum_{k=1}^n \sin(k\theta_p) \sin(k\theta_q)$$

En changeant k en $2n+2-k$, on obtient

$$\begin{aligned} \sum_{k=n+1}^{2n+1} \sin(k\theta_p) \sin(k\theta_q) &= \sum_{k=1}^{n+1} \sin(2\pi - k\theta_p) \sin(2\pi - k\theta_q) \\ &= \sum_{k=1}^{n+1} (-\sin(k\theta_p))(-\sin(k\theta_q)) \\ &= \sum_{k=1}^n \sin(k\theta_p) \sin(k\theta_q) \quad \text{puisque le terme pour } k = n+1 \text{ est nul} \end{aligned}$$

- c) On écrit

$$\sin k\theta_p \sin k\theta_q = \frac{1}{2} [\cos(k(\theta_p - \theta_q)) - \cos(k(\theta_p + \theta_q))] = \frac{1}{2} [\cos(k(\theta_{p-q})) - \cos(k(\theta_{p+q}))],$$

et on applique **2.a)**, en remplaçant p par $p - q$, puis par $p + q$ (sachant qu'on ne peut pas avoir simultanément $p \equiv q \pmod{2n+2}$ et $p \equiv -q \pmod{2n+2}$ puisque $p \in \llbracket 1; n \rrbracket$).

3. a) D'après la formule du produit matriciel, le terme d'indice (i, j) de A_n^2 est égal à :

$$\sum_{k=1}^n a_{i,k} a_{k,j} = \sum_{k=1}^n \sin(ik\theta_1) \sin(kj\theta_1) = \sum_{k=1}^n \sin(k\theta_i) \sin(k\theta_j) = S_{i,j}.$$

Puisque $2 \leq i + j \leq 2n$, le cas $i + j \equiv 0 \pmod{2n+2}$ ne peut pas se produire, et le cas $i \equiv j \pmod{2n+2}$ ne peut se produire que pour $i = j$. Compte tenu du calcul fait à la question précédente, on en déduit donc $A_n^2 = \frac{n+1}{2} I_n$.

Il en résulte que $B_n^2 = I_n$. Or A_n , donc B_n , est clairement symétrique. Donc on a aussi ${}^t B_n B_n = I_n$, donc B_n est orthogonale.

- b) B_n est symétrique et réelle, donc diagonalisable. Le polynôme $X^2 - 1$ étant annulateur de B_n , les valeurs propres sont dans l'ensemble $\{-1, 1\}$ (ce qui est de toute façon le cas de toute matrice orthogonale). B_n étant diagonalisable, elle possède des valeurs propres. Si elle n'avait qu'une seule valeur propre, elle serait semblable à une matrice scalaire, donc scalaire elle-même, ce qui n'est pas. Donc 1 et -1 sont effectivement valeurs propres.

- c) On obtient $B_3 = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$. Le sous-espace propre associé à la valeur propre 1 est le plan d'équation $-x + y\sqrt{2} + z = 0$, dont une base est $((1, 0, 1), (1, \sqrt{2}, -1))$. Comme B est symétrique, le sous-espace propre associé à la valeur propre -1 est l'orthogonal du plan vectoriel ci-dessus, donc la droite engendrée par $(1, -\sqrt{2}, -1)$.

4. a) On cherche une fonction h de la forme $\sum_{q=1}^n z_q \varphi_q$. La condition cherchée équivaut à

$$\forall p \in \llbracket 1; n \rrbracket, \quad \sum_{q=1}^n z_q \varphi_q(\theta_p) = x_p$$

et puisque $\varphi_q(\theta_p) = \sin(pq\theta_1) = a_{p,q}$, cela s'écrit matriciellement :

$$A_n \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

qui équivaut donc, compte tenu de $A_n^{-1} = \frac{2}{n+1} A_n$, à

$$\begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix} = \frac{2}{n+1} A_n \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Il y a bien une solution unique.

- b) – Supposons $\sum_{j=1}^n \lambda_j \gamma_j = 0$. Alors, en prenant pour tout $i \in \llbracket 1; n \rrbracket$, la valeur en θ_i , on obtient $\lambda_i = 0$.

Γ est donc une famille libre de n vecteurs de l'espace de dimension n E_n , donc est une base de E_n .

– Pour tout f de E_n , il existe $(z_1, \dots, z_n) \in \mathbb{R}^n$, tels que $f = \sum_{j=1}^n z_j \gamma_j$. En prenant, pour tout

$i \in \llbracket 1; n \rrbracket$, la valeur en θ_i , on obtient $\lambda_i = f(\theta_i)$.

– En particulier, pour tout $i \in \llbracket 1; n \rrbracket$,

$$\varphi_i = \sum_{j=1}^n \varphi_i(\theta_j) \gamma_j = \sum_{j=1}^n a_{i,j} \gamma_j$$

Donc la matrice de passage de Γ à \mathcal{B} est A_n .

- c) – La linéarité de f est claire. Il faut montrer que E_n est stable par u . Pour cela, il suffit de montrer que, pour tout $i \in \llbracket 1; n \rrbracket$, $u(\varphi_i) \in E_n$, ce qui résulte de la relation

$$\sin\left(i\left(x + \frac{\pi}{n+1}\right)\right) + \sin\left(i\left(x - \frac{\pi}{n+1}\right)\right) = 2 \sin(ix) \cos\left(\frac{i\pi}{n+1}\right)$$

– On cherche la matrice de u dans la base Γ , c'est-à-dire les composantes des $u(\gamma_j)$ dans Γ . D'après b), ces composantes sont les $u(\gamma_j)(\theta_i)$. Soit $(i, j) \in \llbracket 1; n \rrbracket^2$. Alors

$$\begin{aligned} u(\gamma_j)(\theta_i) &= \gamma_j\left(\theta_i + \frac{\pi}{n+1}\right) + \gamma_j\left(\theta_i - \frac{\pi}{n+1}\right) \\ &= \gamma_j(\theta_{i+1}) + \gamma_j(\theta_{i-1}) \end{aligned}$$

Donc si $2 \leq j \leq n-1$, alors $u(\gamma_j)(\theta_i)$ vaut 1 si $j = i+1$ ou $j = i-1$, et 0 sinon.

Si $j = 1$, $u(\gamma_1)(\theta_2) = 1$, et $u(\gamma_1)(\theta_i) = 0$ si $i > 2$, et $u(\gamma_1)(\theta_1) = \gamma_1(\theta_2) + \gamma_1(0)$. Il suffit de remarquer que γ_1 , combinaison linéaire de sinus, est nul en 0 pour conclure que $u(\gamma_1)(\theta_1) = 0$.

De même, en remarquant que $\gamma_n(\pi) = 0$, on obtient $u(\gamma_n)(\theta_i) = \delta_{i,n-1}$.

Finalement

$$G = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 0 & 1 & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 1 \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

- Dans la base \mathcal{B} , on calcule $u(\varphi_i)$ qui, d'après la relation rappelée au début de cette question, vaut

$$2 \cos\left(\frac{i\pi}{n+1}\right) \varphi_i = 2 \cos \theta_i \varphi_i$$

$$\text{Donc } F = \begin{pmatrix} 2 \cos \theta_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 2 \cos \theta_n \end{pmatrix}.$$

- Des formules de changement de base résulte alors que $F = A_n^{-1}GA_n$, soit $F = \frac{2}{n+1}A_nGA_n$. Donc

$$A_nGA_n = \frac{n+1}{2}F$$

Partie II

1. a) L'existence et l'unicité de h résulte de **I.4.a)**. sk

b) item g est évidemment 2π -périodique, continue, impaire, donc appartient à E .

Pour $F_1(g)$, on cherche une fonction φ de E_1 , telle que $\varphi\left(\frac{\pi}{2}\right) = 1$. $\varphi = \sin$ convient. Comme il y a unicité, il en résulte $F_1(g) = \sin$.

- Pour $F_2(g)$, on cherche φ de E_2 , telle que $\varphi\left(\frac{\pi}{3}\right) = \varphi\left(\frac{2\pi}{3}\right) = \frac{3\sqrt{3}}{8}$. La fonction $\frac{3}{4}\sin$ convient et, toujours par unicité, $F_2(g) = \frac{3}{4}\sin$.

- Pour $F_3(g)$, on peut remarquer que g elle-même appartient à E_3 . En effet, $\sin^3 t = \frac{3}{4}\sin t - \frac{1}{4}\sin 3t$. Donc $F_3(g) = g$.

2. - La linéarité de F_n ne pose pas de problème : si $f, g \in E$ et $\lambda \in \mathbb{R}$, alors

$$\forall p \in \llbracket 1; n \rrbracket, F_n(\lambda f + g)(\theta_p(n)) = (\lambda f + g)(\theta_p(n)) = \lambda f(\theta_p(n)) + g(\theta_p(n)) = (\lambda F_n(f) + F_n(g))(\theta_p(n))$$

et on conclut $F_n(\lambda f + g) = \lambda F_n(f) + F_n(g)$ par unicité.

- La restriction de F_n à E_n est l'identité de E_n . En effet, si $f \in E_n$, l'application f elle-même vérifie les conditions du **1.a)**.

3. a) D'après **I.4.a)**, on sait que

$$\begin{pmatrix} d_1^{(n)}(f) \\ \vdots \\ d_n^{(n)}(f) \end{pmatrix} = \frac{2}{n+1}A_n \begin{pmatrix} f(\theta_1(n)) \\ \vdots \\ f(\theta_n(n)) \end{pmatrix}$$

ce qui est bien la relation demandée.

b) Explicitons

$$d_k^{(n)}(f) = \frac{2}{n+1} \sum_{p=1}^n f\left(p\frac{\pi}{n+1}\right) \sin\left(p\frac{k\pi}{n+1}\right)$$

On reconnaît le produit de $\frac{2}{\pi}$ par le terme de rang $n + 1$ de la suite des sommes de Riemann de la fonction $t \mapsto f(t) \sin(kt)$ sur $[0, \pi]$. Cette fonction étant continue, la suite $d_k^{(n)}(f)$ tend vers

$$\frac{2}{\pi} \int_0^\pi f(t) \sin(kt) dt$$

lorsque $n \rightarrow +\infty$.

f étant continue, 2π -périodique et impaire, ceci n'est autre que le coefficient de Fourier $b_k(f)$.

4. On a, en écrivant que f est somme de sa série de Fourier,

$$\begin{aligned} d_k^{(n)}(f) &= \frac{2}{n+1} \sum_{p=1}^n f(\theta_p(n)) \sin(k\theta_p(n)) \\ &= \frac{2}{n+1} \sum_{p=1}^n \left(\sum_{j=1}^\infty b_j(f) \sin(j\theta_p(n)) \sin(k\theta_p(n)) \right) \\ &= \frac{2}{n+1} \sum_{j=1}^\infty \left(\sum_{p=1}^n b_j(f) \sin(j\theta_p(n)) \sin(k\theta_p(n)) \right) && \text{une des sommes est finie,} \\ &= \frac{2}{n+1} \sum_{j=1}^\infty b_j(f) \left(\sum_{p=1}^n \sin(p\theta_j(n)) \sin(p\theta_k(n)) \right) && \text{pas de problème d'inter-} \\ &= \frac{2}{n+1} \sum_{j=1}^\infty b_j(f) S_{j,k} && \text{version} \end{aligned}$$

(notation de **I.2.c**).

Or $S_{j,k}$ est nul, sauf si $j \equiv k \pmod{2n+2}$ ou $j \equiv -k \pmod{2n+2}$. Le premier cas se produit si j est de la forme $s(2n+2) + k$, avec $s \geq 0$ et le deuxième si j est de la forme $s(2n+2) - k$ avec $s \geq 1$ (les deux conditions sur s correspondant à $1 \leq j$). Dans ces cas, $S_{j,k}$ vaut respectivement $\frac{n+1}{2}$ et $-\frac{n+1}{2}$.

Ceci conduit bien à l'expression de $d_k^{(n)}$ demandée.

5. a) On a déjà rappelé que $g(t) = \frac{3}{4} \sin t - \frac{1}{4} \sin 3t$. En utilisant la question **I.1**), on en déduit sans calculs que

$$b_1(g) = \frac{3}{4}, b_3(g) = -\frac{1}{4} \text{ et } b_i(g) = 0 \text{ si } i \notin \{1, 3\}$$

Comme $g(t) = \frac{3}{4} \sin t - \frac{1}{4} \sin 3t$, g est bien somme de sa « série » de Fourier, qui est ici une somme finie!

b) Du calcul sans intérêt ni difficulté particulière.

Partie III

1. Pour tout $t \in \mathbb{R}$ la fonction $y \mapsto \frac{\sin t}{\operatorname{ch} y - \cos t}$ est continue sur $[1, +\infty[$.

Si y tend vers $+\infty$ et si $\sin t \neq 0$, $\frac{\sin t}{\operatorname{ch} y - \cos t} \sim 2 \sin t e^{-y}$, et $y \mapsto e^{-y}$ est intégrable sur $[1, +\infty[$ (fonction de référence). D'où l'existence de $f(t)$.

2. On écrit d'abord $L(z) = \frac{z^2 - 1}{(z - e^y)(z - e^{-y})}$ puis on obtient, par les méthodes habituelles (attention à ne pas oublier la partie entière),

$$L(z) = 1 + \frac{e^y}{z - e^y} + \frac{e^{-y}}{z - e^{-y}}$$

On peut écrire

$$L(e^{it}) = \frac{e^{2it} - 1}{e^{2it} - 2e^{it} \operatorname{ch} y + 1} = \frac{2i \sin t}{2 \cos t - 2 \operatorname{ch} y}$$

(on a mis e^{it} en facteur au numérateur et au dénominateur).

Donc $h(y) = iL(e^{it}) = i \left(1 + \frac{e^y}{e^{it} - e^y} + \frac{e^{-y}}{e^{it} - e^{-y}} \right)$.

Ensuite, on écrit $\frac{e^y}{e^{it} - e^y} = -\frac{1}{1 - e^{-y}e^{it}}$. Et comme $|e^{-y}e^{it}| < 1$, on en déduit

$$\frac{1}{e^{it} - e^y} = -\sum_{n=0}^{\infty} e^{-ny} e^{int} = -1 - \sum_{n=1}^{\infty} e^{-ny} e^{int}$$

De même

$$\frac{e^{-y}}{e^{it} - e^{-y}} = e^{-it} e^{-y} \sum_{n=0}^{+\infty} e^{-ny} e^{-int} = \sum_{n=0}^{+\infty} e^{-(n+1)y} e^{-i(n+1)t}$$

Finalement,

$$\begin{aligned} h(y) &= i \left(\sum_{n=1}^{+\infty} e^{-ny} e^{-int} - \sum_{n=1}^{+\infty} e^{-ny} e^{int} \right) \\ &= \sum_{n=1}^{+\infty} 2 \sin(nt) e^{-ny} \end{aligned}$$

3. On a $f(t) = \int_0^{+\infty} \left(\sum_{n=1}^{+\infty} 2 \sin(nt) e^{-ny} \right) dy$. Posons, pour $n \geq 1$, $f_n(y) = 2 \sin(nt) e^{-ny}$. Ce sont des fonctions clairement continues et intégrables sur $[1, +\infty[$. De plus

$$\int_1^{+\infty} |f_n(y)| dy \leq 2 \int_1^{+\infty} e^{-ny} dy = 2 \frac{e^{-n}}{n},$$

terme général d'une série convergente. Donc la série de terme général $\int_0^{+\infty} |f_n|$ converge et, f étant continue, on peut échanger intégration et somme, donc

$$f(t) = \sum_{n=1}^{+\infty} \int_0^{+\infty} f_n(y) dy = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{2e^{-n}}{n} \sin(nt)$$

De plus $\left| \frac{2e^{-n}}{n} \sin(nt) \right| \leq \frac{2e^{-n}}{n}$, terme général d'une série convergente. La série de fonctions précédente est donc normalement, donc uniformément convergente sur \mathbb{R} .

4. f est bien 2π -périodique et impaire. De plus, elle est la somme d'une série uniformément convergente de fonctions continues, donc elle est continue. Déterminons sa série de Fourier. Comme f est impaire, $a_k(f) = 0$. Puis

$$b_k(f) = \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi} f(t) \sin(kt) dt = \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi} \left(\sum_{n=1}^{+\infty} 2 \frac{e^{-n}}{n} \sin(nt) \sin(kt) \right) dt$$

De même que ci-dessus, la série de fonctions de terme général $2 \frac{e^{-n}}{n} \sin(nt) \sin(kt)$ est normalement convergente sur \mathbb{R} . On intègre sur un segment, donc on peut intégrer terme à terme :

$$b_k(f) = \frac{2}{\pi} \sum_{n=1}^{+\infty} \int_0^{\pi} 2 \frac{e^{-n}}{n} \sin(nt) \sin(kt) dt$$

ce qui, d'après **I.1**), vaut $2 \frac{e^{-n}}{n}$.

Ceci nous donne les coefficients de Fourier et le fait que f est développable en série de Fourier. L'inégalité $|b_j(f)| \leq 2e^{-j}$ est claire.

5. a) $S_n \in E_n$, donc $F_n(S_n) = S_n$.

b) D'après 4), on a, pour tout t de \mathbb{R} ,

$$|R_n(t)| \leq \sum_{k=n+1}^{+\infty} |b_k(f)| \leq 2 \sum_{k=n+1}^{+\infty} e^{-k} = 2 \frac{e^{-(n+1)}}{1 - e^{-1}} < 4e^{-(n+1)}$$

la dernière inégalité parce que $e > 2$, donc $1 - e^{-1} > \frac{1}{2}$.

c) Selon le même raisonnement qu'au **III.4** (convergence uniforme de la série), on voit que les coefficients de Fourier de R_n sont

$$b_k(R_n) = \begin{cases} 0 & \text{si } k \leq n \\ b_k(f) & \text{sinon} \end{cases}$$

L'application de **II.4** donne alors

$$r_k^{(n)} = 0 + \sum_{s=1}^{+\infty} [b_{k+(2n+2)s}(f) - b_{-k+(2n+2)s}(f)]$$

Donc

$$\begin{aligned} |r_k^{(n)}| &\leq \sum_{s=1}^{+\infty} [|b_{k+(2n+2)s}(f)| + |b_{-k+(2n+2)s}(f)|] \\ &\leq 2 \sum_{s=1}^{+\infty} [e^{-k-(2n+2)s} + e^{k-(2n+2)s}] \\ &\leq 4 \operatorname{ch} k \sum_{s=1}^{+\infty} e^{-(2n+2)s} \leq 4 \operatorname{ch} k \frac{e^{-(2n+2)}}{1 - e^{-(2n+2)}} \end{aligned}$$

Or $e^{-(2n+2)} \leq \frac{1}{e} \leq \frac{1}{2}$, et on conclut bien

$$|r_k^{(n)}| \leq 8 \operatorname{ch} k e^{-(2n+2)}$$

6. On a $F_n(f) = F_n(S_n) + F_n(R_n) = S_n + F_n(R_n)$. Donc, pour $t \in \mathbb{R}$, on peut majorer

$$|F_n(f)(t) - f(t)| = |-R_n(t) + F_n(R_n)(t)| \leq \|R_n\|_\infty + |F_n(R_n)(t)| \leq 4e^{-(n+1)} + |F_n(R_n)(t)|$$

Or $|F_n(R_n)(t)| \leq \sum_{k=1}^n |r_k^{(n)}| \leq 8 \sum_{k=1}^n \operatorname{ch} k e^{-(2n+2)}$.

En écrivant $\sum_{k=1}^n \operatorname{ch} k \leq \sum_{k=1}^n e^k = \frac{e^n - 1}{e - 1} \leq \frac{1}{2} e^n$, on majore uniformément $|F_n(R_n)(t)|$ par une suite tendant vers 0. De tout ceci résulte finalement que $F_n(f)$ converge bien vers f uniformément sur \mathbb{R} .
